



CARTEL 11

Imágenes y evaluación de la postura corporal para pacientes con miembros inferiores ortopédicos o protésicos.

PONENTES

Carlos Filiberto Alfaro Castro

Graduado de Ingeniero en Ciencias de la Computación con estudios de postgrados en la Universidad Don Bosco obteniendo el título de Maestro en Arquitectura de Software Estancia de investigación en la Universidad de Queens en Canadá colaborando en el proyecto de investigación: Desarrollo e implementación de una interface de usuario interactiva y un módulo de entrenamiento para el sistema de simulación de juego de billar ARPool utilizando metodologías de desarrollo ágil.

Desempeñado en cargos como Director de Maestría en Seguridad y Gestión de Riegos Informáticos, Director Académico de Laboratorio de Informática y actualmente como Jefe de Depto. De Servicios de TI en la Universidad Don Bosco.

Mauricio Orlando Gómez

Graduado de Ingeniero en Electrónica con estudios de postgrados en la Universidad Católica de Ávila, España obteniendo el título de Maestro en Automatización industrial, con certificación internacional en programación de robot industrial por FESTO DIDACTIC, Alemania. Estancia de investigación en la Universidad Evangélica de El Salvador, colaborando en el proyecto de investigación: Desarrollo e implementación de rehabilitación de pacientes de miembros superiores con problemas de ortesis y prótesis con robot colaborativos.

Desempeñado en cargos como Docente de investigación en el Instituto de Investigación e Innovación en electrónica de la Universidad Don Bosco, docente de Autómatas programables, Sistemas Digitales, Programación de Robots Industriales y en Maestría en Seguridad y Gestión de Riesgos Informáticos en la Universidad de El Salvador.